

Formale Techniken der Software-Entwicklung
Übungsblatt 9
Besprechung am 03.07.2015

Musterlösung

Aufgabe 1:

Gegeben sei das Transitionssystem \mathcal{M} in Abbildung 1.

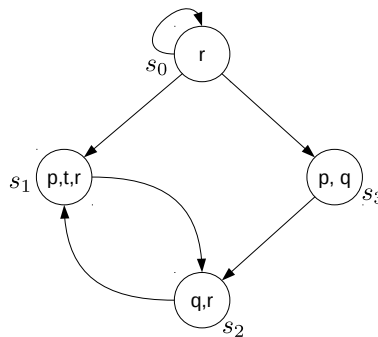
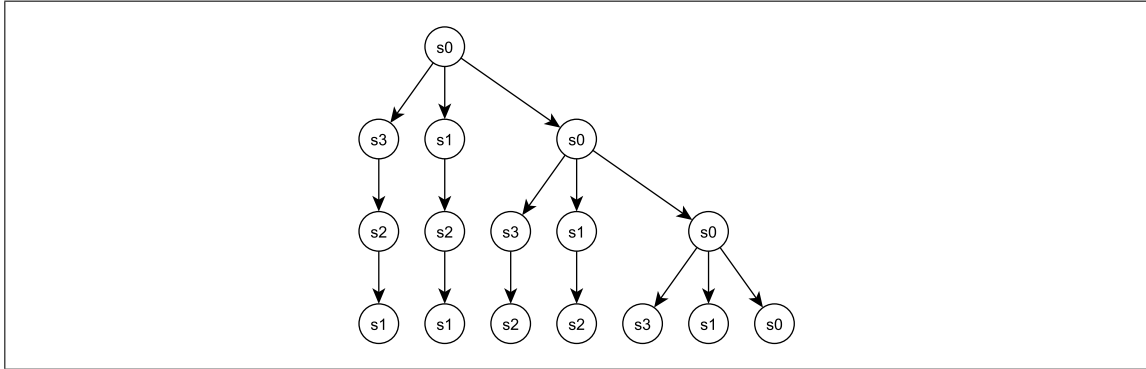


Abbildung 1: Transitionssystem

- (a) Zeichnen Sie, beginnend bei Zustand s_0 , die entfalteten *Ablauf-Pfade* des Transitionssystems \mathcal{M} bis zu einer Pfadlänge von 4.

Lösung:



- (b) Entscheiden Sie für die folgenden CTL- bzw. LTL-Formeln ϕ_1 bis ϕ_n , ob $\mathcal{M}, s_0 \models \phi_i$ und $\mathcal{M}, s_2 \models \phi_i$ gilt und begründen Sie Ihre Antwort.
- (i) $\phi_1 := \neg p \implies r$
 - (ii) $\phi_2 := \mathbf{F} t$
 - (iii) $\phi_3 := \neg \mathbf{E} \mathbf{G} r$
 - (iv) $\phi_4 := \mathbf{E}(t \mathbf{U} q)$
 - (v) $\phi_5 := \mathbf{F} q$
 - (vi) $\phi_6 := \mathbf{E} \mathbf{F} q$
 - (vii) $\phi_7 := \mathbf{E} \mathbf{G} r$
 - (viii) $\phi_8 := \mathbf{G}(r \vee q)$

Lösung:

- (i) ϕ_1 gilt in s_0 und s_2 weil in beiden r gilt.
- (ii) ϕ_2 gilt nicht in s_0 weil es die Möglichkeit einer Endlosschleife gibt. ϕ_2 gilt in s_2 , weil die Transition nach s_1 erfolgen muss.
- (iii) ϕ_3 gilt weder in s_0 noch in s_2 weil von beiden aus einen Pfad gibt, auf dem immer r gilt.
- (iv) ϕ_4 gilt weder in s_0 noch in s_2 weil t in beiden Zuständen nicht gilt.
- (v) ϕ_5 gilt nicht in s_0 aber in s_2 , siehe ii)
- (vi) ϕ_6 gilt in s_0 und in s_2 weil von s_0 aus s_3 erreichbar ist und q sowieso in s_2 gilt.
- (vii) ϕ_7 gilt in s_0 wegen der Endlosschleife und in s_2 weil r sowohl in s_2 als auch in s_1 gilt.
- (viii) ϕ_8 gilt in s_0 und in s_2 .

Aufgabe 2:

Drücken Sie die folgenden Eigenschaften falls möglich in CTL und LTL aus. Wenn die Eigenschaft weder in CTL noch in LTL ausdrückbar ist, versuchen Sie es mit CTL*.

- (a) Immer wenn auf p nach einer endlichen Anzahl von Schritten q folgt, dann tritt das System in eine Phase ein, während der kein r eintritt bevor schließlich t gilt.

Lösung:

CTL: $\mathbf{A} \mathbf{G}(p \implies \mathbf{A} \mathbf{X} \mathbf{A} \mathbf{G}(\neg q \vee \mathbf{A}[\neg r \mathbf{U} t]))$

LTL: $\mathbf{G}(p \implies \mathbf{X} \mathbf{G}(\neg q \vee \neg r \mathbf{U} t))$

- (b) Ereignis p geht in allen Ablaufpfaden sowohl s als auch t voraus. **Hinweis:** Es kann hilfreich sein, zunächst die Negation dieser Eigenschaft zu formulieren.

Lösung:

CTL: $\neg(\mathbf{E} \neg p \mathbf{U}(s \vee t)) \equiv \mathbf{A} \neg(\neg p \mathbf{U}(s \vee t)) \equiv \mathbf{A} p \mathbf{R} \neg(s \vee t)$

LTL: $p \mathbf{R} \neg(s \vee t)$

Hierbei wurde die Äquivalenz $\neg(\phi \mathbf{U} \psi) \equiv \neg\phi \mathbf{R} \neg\psi$ verwendet.

- (c) Für alle Ausführungspfade gilt: Nach p ist q niemals wahr.

Lösung:

LTL: $\mathbf{G}(p \implies \mathbf{G} \neg q)$

CTL: $\mathbf{A} \mathbf{G}(p \implies \mathbf{A} \mathbf{G} \neg q)$

- (d) Zwischen den Ereignissen q und r ist p niemals wahr.

Lösung:

LTL: $\mathbf{G} q \implies ((\neg p \mathbf{U} r) \vee \mathbf{G} \neg r)$

- (e) Transitionen zu Zuständen, in denen p wahr ist, treten höchstens zweimal auf.

Lösung:

$\mathbf{G}((\neg p \wedge \mathbf{X} p) \implies \mathbf{G}((\neg p \wedge \mathbf{X} p) \implies \mathbf{G} \neg(p \wedge \mathbf{X} p)))$

- (f) Es gibt einen Ausführungspfad, auf dem p in jedem zweiten Zustand wahr ist.

Lösung:

Wenn an die Aussage so versteht, dass p **genau** in jedem 2. Zustand wahr sein soll und annimmt, dass man mit dem 2. Schritt ausgehend vom Anfangszustand anfängt:

CTL*: $\mathbf{E} \neg p \wedge \mathbf{G}((\neg p \implies \mathbf{X} p) \wedge (p \implies \mathbf{X} \neg p))$